

**PRUEBA DE ACCESO (LOGSE)****UNIVERSIDAD DE CANTABRIA****JUNIO - 2010**

(RESUELTOS por Antonio Menguiano)

**MATEMÁTICAS II****Tiempo máximo: 1 hora y 30 minutos**

- 1.- Debe escogerse una sola de las opciones.
- 2.- Debe exponerse con claridad el planteamiento de la respuesta o el método utilizado para su resolución. Todas las respuestas deben ser razonadas.
- 3.- No se permite el uso de calculadoras gráficas ni programables.

**OPCIÓN 1**

1º) Considera el sistema de ecuaciones lineales  $\begin{cases} x + y + z = 1 \\ mx + y + (m-1)z = 2, \quad m \in R. \\ x + my + z = m \end{cases}$ . Estúdialo para los distintos valores del parámetro  $m$  y resuélvelo cuando sea compatible (calculando todas sus soluciones).

-----

Las matrices de coeficientes y ampliada son las siguientes:

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ m & 1 & m-1 \\ 1 & m & 1 \end{pmatrix} ; ; M' = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ m & 1 & m-1 & 2 \\ 1 & m & 1 & m \end{pmatrix}.$$

El rango de  $M$  en función del parámetro  $m$  es el siguiente:

$$|M| = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ m & 1 & m-1 \\ 1 & m & 1 \end{vmatrix} = 1 + m^2 + (m-1) - 1 - m - m(m-1) = m^2 + m - 1 - m - m^2 + m =$$

$$= m - 1 = 0 \Rightarrow \underline{m = 1}$$

Para  $m \neq 1 \Rightarrow \text{Rango } M = \text{Rango } M' = 3 = n^\circ \text{ incóg.} \Rightarrow \text{Compatible Deter min ado}$

$$\text{Para } m=1 \Rightarrow M = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{Rango } M \Rightarrow \{F_1 = F_2\} \Rightarrow \underline{\text{Rango } M = 2}$$

$$\text{Para } m=1 \Rightarrow M' = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{Rango } M' \Rightarrow \{F_1 = F_2\} \Rightarrow \underline{\text{Rango } M' = 2}.$$

Para  $m=1 \Rightarrow \text{Rango } M = 2 = \text{Rango } M' = 2 < n^\circ \text{ incóg.} \Rightarrow \text{Compatible Indeterminado}$

Para  $m \neq 1 \Rightarrow$  Resolvemos aplicando la regla de Cramer.

$$x = \frac{\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & m-1 \\ m & m & 1 \end{vmatrix}}{m-1} = \frac{1 + 2m + m(m-1) - m - 2 - m(m-1)}{m-1} = \frac{m-1}{m-1} = \underline{\underline{1}} = x.$$

$$y = \frac{\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ m & 2 & m-1 \\ 1 & m & 1 \end{vmatrix}}{m-1} = \frac{2 + m^2 + m - 1 - 2 - m - m(m-1)}{m-1} = \frac{m^2 - 1 - m^2 + m}{m-1} = \frac{m-1}{m-1} = \underline{\underline{1}} = y.$$

$$z = \frac{\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ m & 1 & 2 \\ 1 & m & m \end{vmatrix}}{m-1} = \frac{m + m^2 + 2 - 1 - 2m - m^2}{m-1} = \frac{-m + 1}{m-1} = \underline{\underline{-1}} = z.$$

Para  $m=1$  el sistema resulta:  $\begin{cases} x + y + z = 1 \\ x + y = 2 \\ x + y + z = 1 \end{cases}$  equivalente al sistema  $\begin{cases} x + y + z = 1 \\ x + y = 2 \end{cases}$ .

Parametrizando una incógnita, por ejemplo  $x = \lambda$ , resulta:  $y = 2 - \lambda$ , siendo el valor de  $z$ :  $z = 1 - x - y = 1 - \lambda - 2 + \lambda = \underline{\underline{-1}} = z$ .

$$\underline{\underline{\text{Solución: } \begin{cases} x = \lambda \\ y = 2 - \lambda, \forall \lambda \in R \\ z = -1 \end{cases}}}$$

\*\*\*\*\*

2º) a) Determina la función verificando las siguientes condiciones:  $h(0)=0$ ,  $h'(0)=9$  y  $h''(x)=-6x$  para todo  $x \in R$ .

b) Razona si cada una de las siguientes afirmaciones es verdadera o falsa. En el caso de que consideres que la afirmación es falsa por un ejemplo ilustrativo.

I) Si una función,  $f : R \rightarrow R$ , es continua y creciente, entonces es derivable en todo  $R$ .

II) La recta  $y = mx + 2$  es tangente a la función  $g(x) = 2mx^2 - x + 4$  en  $x = 1$  para cualquier valor del parámetro  $m$ .

-----

a)

De la expresión  $h''(x) = -6x$  se deduce lo siguiente:

$$h'(x) = \int h''(x) \cdot dx = \int (-6x) \cdot dx = -6 \int x \cdot dx = -6 \cdot \frac{x^2}{2} + K_1 = \underline{-3x^2 + K_1 = h'(x)}.$$

Teniendo en cuenta que  $h'(0) = 9 \Rightarrow -3 \cdot 0^2 + K_1 = 9$  ;;  $K_1 = 9 \Rightarrow \underline{h'(x) = -3x^2 + 9}$ .

De la expresión  $h'(x) = -3x^2 + 9$  se deduce:

$$h(x) = \int h'(x) \cdot dx = \int (-3x^2 + 9) \cdot dx = -3 \cdot \frac{x^3}{3} + 9x + K_2 = \underline{-x^3 + 9x + K_2 = h(x)}.$$

Teniendo en cuenta que  $h(0) = 0 \Rightarrow K_2 = 0$ .

La función pedida es:  $h(x) = -x^3 + 9x$ .

b)

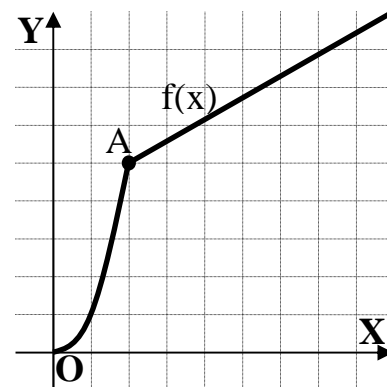
I) Si una función,  $f : R \rightarrow R$ , es continua y creciente, entonces es derivable en todo  $R$ .

-----

Es falso.

Un ejemplo es la función de la gráfica adjunta.

La función  $f(x)$  es continua creciente y sin embargo no es derivable en  $A$ .



II) La recta  $y = mx + 2$  es tangente a la función  $g(x) = 2mx^2 - x + 4$  en  $x = 1$  para cualquier valor del parámetro  $m$ .

-----

La derivada de una función en un punto es el valor de la tangente a la función en ése punto.

La derivada de la función  $g(x)$  es:  $g'(x) = 4mx - 1$ .

Para  $x = 1$  es:  $g'(1) = 4m - 1$ .

Por otra parte el valor de la pendiente (tangente) de la recta es  $m$ , por lo tanto:

La afirmación es falsa.

\*\*\*\*\*

$$3^\circ) \text{ Considera la recta: } s \equiv \begin{cases} x = 5 + t \\ y = t \\ z = -2 - 2t \end{cases} \quad (t \in \mathbb{R}).$$

a) Halla un punto A de la recta s que equidiste de los puntos B(1, 0, 1) y C(2, 4, -2).

b) Calcula el área del triángulo cuyos vértices son los puntos B(1, 0, 1) y C(2, 4, -2) y D(11, 0, 0).

a)

Un punto genérico de la recta s es  $A(5+t, t, -2-2t)$ .

Si el punto A de la recta s equidista de los puntos B(1, 0, 1) y C(2, 4, -2) tiene que cumplirse que:  $\overline{AB} = \overline{AC}$ .

$$\overline{AB} = \sqrt{(5+t-1)^2 + (t-0)^2 + (-2-2t-1)^2} = \sqrt{(4+t)^2 + t^2 + (-3-2t)^2}.$$

$$\overline{AC} = \sqrt{(5+t-2)^2 + (t-4)^2 + (-2-2t+2)^2} = \sqrt{(3+t)^2 + (t-4)^2 + (-2t)^2}.$$

$$\sqrt{(4+t)^2 + t^2 + (-3-2t)^2} = \sqrt{(3+t)^2 + (t-4)^2 + (-2t)^2} \quad ;;$$

$$(4+t)^2 + t^2 + (-3-2t)^2 = (3+t)^2 + (t-4)^2 + (-2t)^2 \quad ;;$$

$$16 + 8t + t^2 + t^2 + 9 + 12t + 4t^2 = 9 + 6t + t^2 + t^2 - 8t + 16 + 4t^2 \quad ;; \quad 8t + 12t = 6t - 8t \quad ;;$$

$$20t = -2t \quad ;; \quad 22t = 0 \quad ;; \quad t = 0.$$

El punto pedido es A(5, 0, -2)

b)

Los puntos B(1, 0, 1) y C(2, 4, -2) y D(11, 0, 0) determinan los vectores  $\vec{u} = \overline{BD}$  y  $\vec{v} = \overline{CD}$ , que son los siguientes:

$$\vec{u} = \overline{BD} = D - B = (11, 0, 0) - (1, 0, 1) = (10, 0, -1).$$

$$\vec{v} = \overline{CD} = D - C = (11, 0, 0) - (2, 4, -2) = (9, -4, 2).$$

Sabiendo que el área del triángulo es la mitad del módulo del producto vectorial de los dos vectores que lo determinan:

$$S = \frac{1}{2} \cdot |\vec{u} \wedge \vec{v}| = \frac{1}{2} \cdot \left\| \begin{matrix} i & j & k \\ 10 & 0 & -1 \\ 9 & -4 & 2 \end{matrix} \right\| = \frac{1}{2} \cdot |-9j - 40k - 4i - 20j| = \frac{1}{2} \cdot |-4i - 29j - 40k| =$$

$$= \frac{1}{2} \cdot \sqrt{(-4)^2 + (-29)^2 + (-40)^2} = \frac{1}{2} \cdot \sqrt{16 + 841 + 1600} = \frac{1}{2} \cdot \sqrt{2457} \cong \underline{\underline{24'78 \text{ u}^2 = S.}}$$

\*\*\*\*\*

## OPCIÓN 2

1º) Considera la matriz:  $A = \begin{pmatrix} 0 & m & 3 \\ m & \frac{1}{3} & 1 \\ 2 & -1 & -1 \end{pmatrix}$ , donde  $m \in R$ .

a) Indica para qué valores del parámetro  $m$  la matriz es regular (invertible).

b) Para  $m > 3$  razona si  $B = \begin{pmatrix} 0 & m & 3 \\ 0 & 0 & 1 \\ \frac{1}{3} & -1 & -1 \end{pmatrix}$  es la matriz inversa de  $A$ .

c) Para  $m = 0$  determina las matrices diagonales  $D$  que cumplen:  $A \cdot D = D \cdot A$ .

-----

a)

Una matriz es regular o invertible cuando su determinante es distinto de cero.

$$|A| = \begin{vmatrix} 0 & m & 3 \\ m & \frac{1}{3} & 1 \\ 2 & -1 & -1 \end{vmatrix} = -3m + 2m - 2 + m^2 = m^2 - m - 2 = 0.$$

$$m = \frac{1 \pm \sqrt{1+8}}{2} = \frac{1 \pm 3}{2} \Rightarrow \underline{m_1 = -1} \ ; \ ; \ \underline{m_2 = 2}.$$

La matriz  $A$  es regular (invertible)  $\forall m \in R, \{m \neq -1, m \neq 2\}$

b)

La matriz  $B$  es la inversa de  $A$  cuando se cumple que  $A \cdot B = B \cdot A = I$ , siendo  $I$  la matriz unidad de orden 3.

$$A \cdot B = \begin{pmatrix} 0 & m & 3 \\ m & \frac{1}{3} & 1 \\ 2 & -1 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & m & 3 \\ 0 & 0 & 1 \\ \frac{1}{3} & -1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0+0+1 & 0+0-3 & 0+m-3 \\ 0+0+\frac{1}{3} & m^2+0-1 & 3m+\frac{1}{3}-1 \\ 0-0-\frac{1}{3} & 2m-0+1 & 6-1+1 \end{pmatrix} =$$
$$= \begin{pmatrix} 1 & -3 & m-3 \\ \frac{1}{3} & m^2-1 & 3m-\frac{2}{3} \\ -\frac{1}{3} & 2m+1 & 6 \end{pmatrix} \Rightarrow \underline{A \cdot B \neq I, \forall m \in R}.$$

La matriz  $B$  no es inversa de  $A$ ,  $\forall m \in R$

c)

Para  $m = 0$  es  $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 3 \\ 0 & \frac{1}{3} & 1 \\ 2 & -1 & -1 \end{pmatrix}$ . Su matriz inversa, que se va a obtener por el método de Gauss-Jordan, es la siguiente:

$$\begin{aligned} (A/I) &= \left( \begin{array}{ccc|ccc} 0 & 0 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \Rightarrow \{F_1 \leftrightarrow F_3\} \Rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 2 & -1 & -1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & \frac{1}{3} & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \\ \Rightarrow \{F_1 \rightarrow \frac{1}{2}F_1\} &\Rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{1}{3} & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \{F_2 \rightarrow 3F_2\} \Rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & 3 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \\ \Rightarrow \{F_1 \rightarrow F_1 + \frac{1}{2}F_2\} &\Rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 0 & \frac{3}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & 3 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \{F_3 \rightarrow \frac{1}{3}F_3\} \Rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 0 & \frac{3}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & 3 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{3} & 0 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \\ \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} F_1 \rightarrow F_1 - F_3 \\ F_2 \rightarrow F_2 - 3F_3 \end{array} \right\} &\Rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -\frac{1}{3} & \frac{3}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{3} & 0 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \underline{\underline{A^{-1} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{3} & \frac{3}{2} & \frac{1}{2} \\ -1 & 3 & 0 \\ \frac{1}{3} & 0 & 0 \end{pmatrix}}}. \end{aligned}$$

Las matrices D pedidas son de la forma  $D = \lambda \cdot A^{-1}$ ,  $\forall \lambda \in R$  ( $\lambda \neq 0$ ).

$$\underline{\underline{\text{Solución: } D = \lambda \cdot \begin{pmatrix} -\frac{1}{3} & \frac{3}{2} & \frac{1}{2} \\ -1 & 3 & 0 \\ \frac{1}{3} & 0 & 0 \end{pmatrix}, \forall \lambda \in R (\lambda \neq 0)}}$$

Por ejemplo, para  $\lambda = 6$  es  $D = \begin{pmatrix} -2 & 9 & 3 \\ -6 & 18 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ :

$$\left. \begin{aligned} A \cdot D &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 3 \\ 0 & \frac{1}{3} & 1 \\ 2 & -1 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -2 & 9 & 3 \\ -6 & 18 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 0 & 0 \\ 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix} \\ D \cdot A &= \begin{pmatrix} -2 & 9 & 3 \\ -6 & 18 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 & 3 \\ 0 & \frac{1}{3} & 1 \\ 2 & -1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 0 & 0 \\ 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix} \end{aligned} \right\} \Rightarrow \underline{\underline{A \cdot D = D \cdot A}}.$$

\*\*\*\*\*



2º) Considera la función  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  definida por  $f(x) = \begin{cases} x^2 & \text{si } x < 0 \\ 2x & \text{si } x \geq 0 \end{cases}$ .

a) Determina si la función es derivable en  $x = 0$ .

b) Estudia el crecimiento y decrecimiento de  $f$  y dibuja su gráfica.

c) Calcula el área de la región limitada por la gráfica de la función  $f$ , el eje de abscisas ( $y = 0$ ) y las rectas verticales  $x = -3$  y  $x = 2$ .

-----

a)

Para que una función sea derivable en un punto es condición necesaria que sea continua en ese punto.

Para que  $f(x)$  sea continua para  $x = 0$  tiene que cumplirse que los límites por la izquierda y por la derecha sean iguales, e igual al valor de la función en ese punto:

$$\left. \begin{array}{l} \lim_{x \rightarrow 0^-} f(x) = \lim_{x \rightarrow 0^-} x^2 = \underline{0} \\ \lim_{x \rightarrow 0^+} f(x) = \lim_{x \rightarrow 0^+} (2x) = \underline{0} = f(0) \end{array} \right\} \Rightarrow f(x) \text{ es continua para } x = 0.$$

Una función es derivable en un punto si, y solo si, existen la derivada por la izquierda y por la derecha en ese punto y además, son iguales.

$$f'(x) = \begin{cases} 2x & \text{si } x < 0 \\ 2 & \text{si } x \geq 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} f'(0^-) = 2 \cdot 0 = \underline{0} \\ f'(0^+) = \underline{2} \end{cases} \Rightarrow \underline{f'(0^-) \neq f'(0^+)}.$$

La función  $f(x)$  no es derivable en  $x = 0$ .

b)

Para  $x < 0$  es  $f'(x) < 0$  y para  $x > 0$  es  $f'(x) = 2 > 0$ . Teniendo en cuenta lo anterior y que el dominio de la función es  $\mathbb{R}$ :

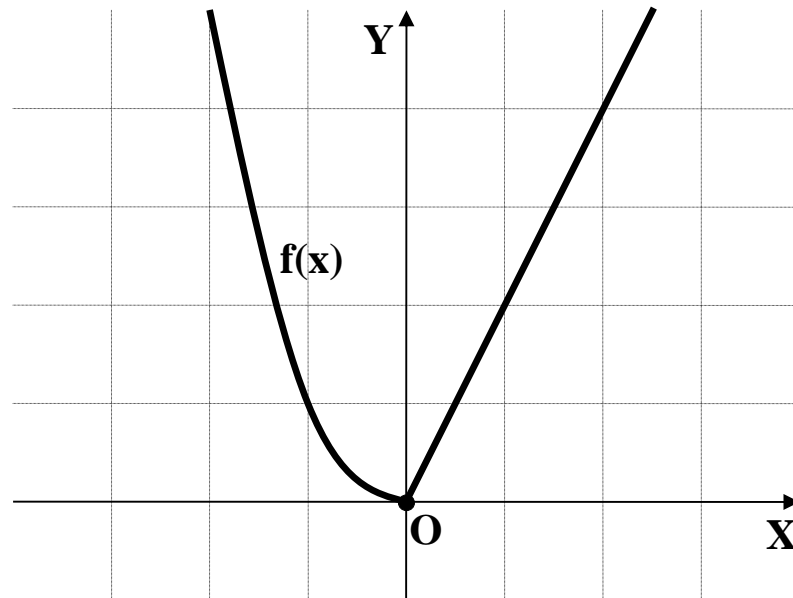
Decrecimiento :  $(-\infty, 0)$

Crecimiento :  $(0, +\infty)$

La representación gráfica de la función es, por la izquierda del origen una parábola convexa ( $\cup$ ) con vértice en el origen, y por la derecha del origen es una recta afín que

tiene de pendiente  $m = 2$ .

En la figura adjunta se representa gráficamente la función.



c)

Como el área de la región limitada por la gráfica de la función  $f$ , el eje de abscisas ( $y = 0$ ) y las rectas verticales  $x = -3$  y  $x = 2$  está toda ella en la parte positiva del eje de ordenadas su valor es el siguiente:

$$S = \int_{-3}^0 x^2 \cdot dx + \int_0^2 2x \cdot dx = \left[ \frac{x^3}{3} \right]_{-3}^0 + \left[ \frac{2x^2}{2} \right]_0^2 = 0 - \left[ \frac{(-3)^3}{3} \right] + 2^2 - 0^2 = 9 + 4 = \underline{\underline{13 \text{ u}^2 = S}}$$

\*\*\*\*\*

3º) Considera los puntos A(0, 1, -2), B(1, 2, 0), C(0, 0, 1) y D(1, 0, m), donde  $m \in R$ .

a) Determina el valor del parámetro m para que los cuatro puntos sean coplanarios.

b) Calcula el punto de plano  $\pi \equiv x + y - z - 2 = 0$  más próximo al punto C.

a)

Los puntos A(0, 1, -2), B(1, 2, 0), C(0, 0, 1) y D(1, 0, m) son coplanarios cuando los vectores que determinan,  $\{\vec{u}, \vec{v} \text{ y } \vec{w}\}$ , son linealmente dependientes.

$$\vec{u} = \overrightarrow{AB} = B - A = (1, 2, 0) - (0, 1, -2) = (1, 1, 2).$$

$$\vec{v} = \overrightarrow{AC} = C - A = (0, 0, 1) - (0, 1, -2) = (0, -1, 3).$$

$$\vec{w} = \overrightarrow{AD} = D - A = (1, 0, m) - (0, 1, -2) = (1, -1, m+2).$$

Los vectores  $\{\vec{u}, \vec{v} \text{ y } \vec{w}\}$  son linealmente dependientes cuando el rango de la matriz que determinan es menor que tres, o sea: que el determinante que forman es 0.

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & -1 & 3 \\ 1 & -1 & m+2 \end{vmatrix} = 0 \quad ; \quad -(m+2) + 3 + 2 + 3 = 0 \quad ; \quad 8 - m - 2 = 0 \quad ; \quad 6 - m = 0 \quad ; \quad \underline{m = 6}.$$

Los puntos A, B, C y D son coplanarios cuando  $m = 6$ .

b)

El plano  $\pi \equiv x + y - z - 2 = 0$  tiene como vector director o normal a  $\vec{n} = (1, 1, -1)$ .

La recta que pasa por C(0, 0, 1) y tiene como vector director a  $\vec{n}$  es, expresada por unas ecuaciones paramétricas la siguiente:  $r \equiv \begin{cases} x = \lambda \\ y = \lambda \\ z = 1 - \lambda \end{cases}$ .

El punto P más cercano de C a  $\pi$  es la intersección del plano  $\pi$  y la recta r:

$$r \equiv \begin{cases} x = \lambda \\ y = \lambda \\ z = 1 - \lambda \end{cases} \left. \vphantom{\begin{cases} x = \lambda \\ y = \lambda \\ z = 1 - \lambda \end{cases}} \right\} \Rightarrow \lambda + \lambda - (1 - \lambda) - 2 = 0 \quad ; \quad 2\lambda - 1 + \lambda - 2 = 0 \quad ; \quad 3\lambda - 3 = 0 \quad ; \quad \underline{\lambda = 1}.$$

El punto pedido es P(1, 1, 0).

\*\*\*\*\*