

Propuesta A

1A.- Determinar el valor del parámetro $a \in \mathfrak{R}$, $a > 1$, de forma que el área del triángulo de vértices

A(0, 0), **B(0, a)** y **C** $\left(\frac{a}{a-1}, 0\right)$ sea mínima (**2'5 puntos**)

a) El área del triángulo es igual a la mitad del módulo del producto vectorial de los vectores **AB** y **AC**

$$S = \frac{1}{2} \cdot |\vec{AB} \times \vec{AC}|$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \vec{AB} = (0, a) - (0, 0) = (0, a) \\ \vec{AC} = \left(\frac{a}{a-1}, 0\right) - (0, 0) = \left(\frac{a}{a-1}, 0\right) \end{array} \right. \Rightarrow \vec{AB} \times \vec{AC} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 0 & a & 0 \\ \frac{a}{a-1} & 0 & 0 \end{vmatrix} = -\frac{a^2}{a-1} \vec{k} \Rightarrow |\vec{AB} \times \vec{AC}| = \sqrt{\left(-\frac{a^2}{a-1}\right)^2} \Rightarrow$$

$$S = \frac{1}{2} \cdot \frac{a^2}{a-1} \Rightarrow S' = \frac{dS}{da} = \frac{1}{2} \cdot \frac{2a(a-1) - a^2}{(a-1)^2} = \frac{1}{2} \cdot \frac{2a^2 - 2a - a^2}{(a-1)^2} = \frac{1}{2} \cdot \frac{a^2 - 2a}{(a-1)^2} \Rightarrow S' = 0 \Rightarrow \frac{1}{2} \cdot \frac{a^2 - 2a}{(a-1)^2} = 0 \Rightarrow$$

$$a^2 - 2a = 0 \Rightarrow (a-2)a = 0 \Rightarrow \begin{cases} a-2=0 \Rightarrow a=2 \\ a=0 \Rightarrow \text{No solución} \end{cases} \Rightarrow$$

$$S'' = \frac{d^2S}{da^2} = \frac{1}{2} \cdot \frac{(2a-2)(a-1)^2 - 2(a-1)(a^2-2a)}{(a-1)^4} = \frac{1}{2} \cdot \frac{2(a-1)(a-1) - 2(a^2-2a)}{(a-1)^3}$$

$$S'' = \frac{d^2S}{da^2} = \frac{(a-1)^2 - (a^2-2a)}{(a-1)^3} = \frac{a^2 - 2a + 1 - a^2 + 2a}{(a-1)^3} = \frac{1}{(a-1)^3} \Rightarrow S''(2) = \frac{1}{(2-1)^3} = 1 > 0 \Rightarrow \text{Mínimo}$$

2A.- Calcula las siguientes integrales:

a) $\int x \ln(x) dx$ (Indicación: **ln(x)** representa el logaritmo neperiano de **x**) (**1'25 puntos**)

b) $\int \frac{\sqrt{x}}{1+\sqrt{x}} dx$ (**1'25 puntos**)

a)

$$\int x \ln(x) dx = \frac{x^2}{2} \cdot \ln(x) - \int \frac{x^2}{2} \cdot \frac{dx}{x} = \frac{x^2}{2} \cdot \ln(x) - \frac{1}{2} \int x dx = \frac{x^2}{2} \cdot \ln(x) - \frac{1}{2} \cdot \frac{x^2}{2} = \frac{x^2}{2} \cdot \left[\ln(x) - \frac{1}{2} \right] + K$$

$$\text{Por partes} \Rightarrow \begin{cases} \ln(x) = u \Rightarrow \frac{dx}{x} = du \\ x dx = dv \Rightarrow v = \int x dx = \frac{x^2}{2} \end{cases}$$

b)

$$I = \int \frac{\sqrt{x}}{1+\sqrt{x}} dx = \int \frac{t}{1+t} 2t dt = 2 \int \frac{t^2}{1+t} dt = \int (t-1) dt + \int \frac{dt}{t+1} = \frac{t^2}{2} - t + \int \frac{du}{u} = \frac{x}{2} - \sqrt{x} - \ln u$$

$$x = t^2 \Rightarrow dx = 2t dt \quad t^2 \quad \frac{t+1}{t+1} \quad t+1 = u \Rightarrow dt = du$$

$$\frac{-t^2 - t}{t-1} \quad t-1 \quad I = \frac{x}{2} - \sqrt{x} - \ln(t+1) = \frac{x}{2} - \sqrt{x} - \ln(\sqrt{x}+1) + K$$

-t

$\frac{t+1}{1}$

1

3A.- a) Despeja X de la ecuación matricial $X \cdot B - I = X \cdot A + A$ donde X , A , B e I son matrices 3×3 (1'25 puntos)

b) Calcula la matriz de tamaño 3×3 , solución de la ecuación, siendo $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 0 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ e

$$I = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (1'25 \text{ puntos})$$

a)

$$XB - XA = A + I \Rightarrow X(B - A) = A + I \Rightarrow X(B - A)(B - A)^{-1} = (A + I)(B - A)^{-1} \Rightarrow XI = (A + I)(B - A)^{-1} \Rightarrow X = (A + I)(B - A)^{-1}$$

b)

$$B - A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 0 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow |B - A| = \begin{vmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 \neq 0 \Rightarrow \text{Existe } (B - A)^{-1} \Rightarrow$$

$$(B - A)^{-1} = \frac{1}{|B - A|} \cdot [\text{adj}(B - A)]^t \Rightarrow (B - A)^t = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{adj}(B - A)^t = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$(B - A)^{-1} = \frac{1}{1} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} (B - A)^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ A + I = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$X = (A + I) \cdot (B - A)^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 0 & 3 & -2 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

4A.- a) Analizar en función del parámetro $m \in \mathbb{R}$ la posición relativa de los planos $\pi_1 \equiv 2x - y + z = 0$

$\pi_2 \equiv y + z = m$ y $\pi_3 \equiv mx + y - z = 8$ **(1'25 puntos)**

b) Razona que, independientemente del valor del parámetro m , los planos π_2 y π_3 son perpendiculares **(1'25 puntos)**

a) Analicemos el sistema de ecuaciones formado por los tres planos y según lo que sea el sistema, compatible determinado o indeterminado o incompatible, tendremos diversas soluciones.

$$|A| = \begin{vmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ m & 1 & -1 \end{vmatrix} = -2 - m - 2 = -m - 4 \Rightarrow \text{Si } |A| = 0 \Rightarrow -m - 4 = 0 \Rightarrow m = -4$$

$\forall m \in \mathbb{R} - \{-4\} \Rightarrow |A| \neq 0 \Rightarrow \text{rang}(A) = 3 = \text{Número de incógnitas} \Rightarrow \text{Sistema Compatible Determinado}$

Los tres planos se cortan en un punto

Si $m = -4$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 2 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -4 \\ -4 & 1 & -1 & 8 \end{array} \right) \equiv \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -4 \\ 0 & -1 & -1 & 8 \end{array} \right) \equiv \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{array} \right) \Rightarrow 0z = 4 \Rightarrow z = \frac{4}{0} \Rightarrow \text{Sin solución}$$

Sistema Incompatible

Veamos si π_1 y π_2 son paralelos $\Rightarrow \frac{2}{0} \neq \frac{-1}{1} \Rightarrow \text{No lo son}$

Veamos si π_1 y π_3 son paralelos $\Rightarrow \frac{2}{4} \neq \frac{-1}{1} \Rightarrow \text{No lo son}$

Veamos si π_2 y π_3 son paralelos $\Rightarrow \frac{0}{4} \neq \frac{1}{1} \Rightarrow \text{No lo son}$

Son tres planos que se cortan π_1 con π_2 según una recta paralela a la de corte entre π_1 con π_3 e igualmente paralela a la recta determinada por π_2 y π_3

Propuesta B

1B.- Dada la función $f(x) = \frac{x^2}{2-x}$ se pide:

- a) Intervalos de crecimiento y decrecimiento (**1'25 puntos**)
- b) Asíntotas verticales y oblicuas (**1'25 puntos**)

a)

$$f'(x) = \frac{2x(2-x) - (-1)x^2}{(2-x)^2} = \frac{4x - 2x^2 + x^2}{(2-x)^2} = \frac{4x - x^2}{(2-x)^2} = \frac{x(4-x)}{(2-x)^2} \Rightarrow f'(x) > 0 \Rightarrow \frac{x(4-x)}{(2-x)^2} > 0 \Rightarrow$$

$$\begin{cases} x > 0 \\ 4-x > 0 \Rightarrow -x > -4 \Rightarrow x < 4 \\ (2-x)^2 > 0 \Rightarrow \forall x \in \mathbb{R} \end{cases}$$

	$-\infty$	0	4	∞
x > 0		(-)	(+)	(+)
x < 4		(+)	(+)	(-)
(2-x)² > 0		(+)	(+)	(+)
Solución		(-)	(+)	(-)

Crecimiento $\forall x \in \mathbb{R} / 0 < x < 4$

Decrecimiento $\forall x \in \mathbb{R} / (x < 0) \cup (x > 4)$

b)

$$2-x=0 \Rightarrow x=2 \Rightarrow f(x) = \frac{2^2}{2-2} = \frac{4}{0} \Rightarrow \text{Sin solución} \Rightarrow \text{Asíntota vertical} \Rightarrow x=2$$

Asíntotas oblicuas

$$m = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{f(x)}{x} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{\frac{x^2}{2-x}}{x} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{x^2}{x(2-x)} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{x}{2-x} = \frac{\infty}{-\infty} = \frac{\infty}{-\infty} \xrightarrow{\text{Aplicando L'Hopital}} \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{1}{-1} = -1$$

$$n = \lim_{x \rightarrow \infty} [f(x) - mx] = \lim_{x \rightarrow \infty} \left[\frac{x^2}{2-x} - (-1)x \right] = \lim_{x \rightarrow \infty} \left(\frac{x^2}{2-x} + x \right) = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{x^2 + 2x - x^2}{2-x} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{2x}{2-x} = \frac{\infty}{-\infty} = \frac{\infty}{-\infty} \xrightarrow{\text{Aplicando L'Hopital}} \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{2}{-1} = -2$$

Existe asíntota oblicua $y = -x - 2$ cuando $x \rightarrow \infty$

$$m = \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{f(x)}{x} = \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{\frac{x^2}{2-x}}{x} = \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{x^2}{x(2-x)} = \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{x}{2-x} = \frac{-\infty}{\infty} = \frac{-\infty}{\infty} \xrightarrow{\text{Aplicando L'Hopital}} \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{1}{-1} = -1$$

$$n = \lim_{x \rightarrow -\infty} [f(x) - mx] = \lim_{x \rightarrow -\infty} \left[\frac{x^2}{2-x} - (-1)x \right] = \lim_{x \rightarrow -\infty} \left(\frac{x^2}{2-x} + x \right) = \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{x^2 + 2x - x^2}{2-x} = \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{2x}{2-x} = \frac{-\infty}{\infty} = \frac{-\infty}{\infty} \xrightarrow{\text{Aplicando L'Hopital}} \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{2}{-1} = -2$$

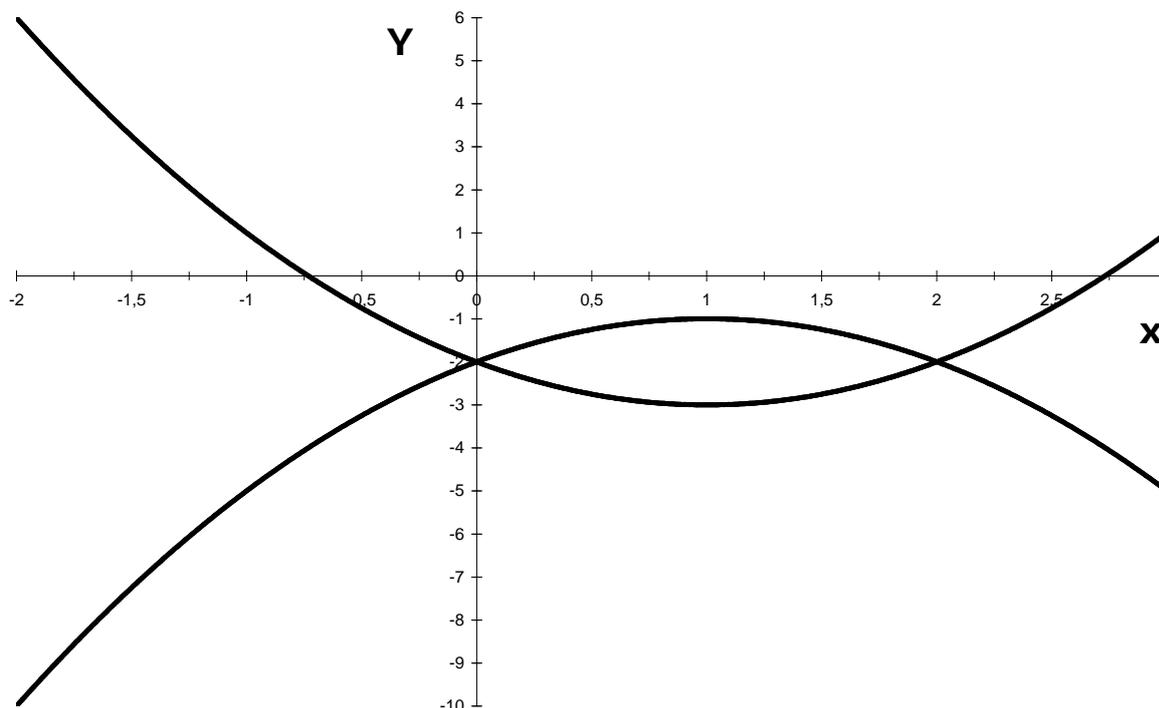
Existe asíntota oblicua $y = -x - 2$ cuando $x \rightarrow -\infty$

2.B.- a) Representar gráficamente la región encerradas por la graficas de las funciones

$$f(x) = x^2 - 2x - 2 \quad g(x) = -x^2 + 2x - 2 \quad (0'5 \text{ puntos})$$

b) Calcula el área de dicha región (2 puntos)

a)



$$\text{Puntos de corte con OX} \Rightarrow f(x) = 0 \Rightarrow \begin{cases} x^2 - 2x - 2 = 0 \Rightarrow \Delta = (-2)^2 - 4 \cdot 1 \cdot (-2) = 12 \geq 0 \Rightarrow \begin{cases} x = \frac{2 + \sqrt{12}}{2} \\ x = \frac{2 - \sqrt{12}}{2} \end{cases} \\ -x^2 + 2x - 2 = 0 \Rightarrow x^2 - 2x + 2 = 0 \Rightarrow \Delta = (-2)^2 - 4 \cdot 1 \cdot 2 = -8 < 0 \Rightarrow \end{cases}$$

$$\begin{cases} x^2 - 2x - 2 = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = 1 + \sqrt{3} \\ x = 1 - \sqrt{3} \end{cases} \\ -x^2 + 2x - 2 = 0 \Rightarrow \Delta = -8 < 0 \Rightarrow \text{Sin solución} \end{cases}$$

$$\text{Puntos de corte entre funciones} \Rightarrow x^2 - 2x - 2 = -x^2 + 2x - 2 \Rightarrow 2x^2 - 4x = 0 \Rightarrow 2(x-2)x = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ x = 2 \end{cases}$$

$$A = \left| \int_0^2 (x^2 - 2x - 2) dx \right| - \left| \int_0^2 (-x^2 + 2x - 2) dx \right| = -\int_0^2 (x^2 - 2x - 2) dx + \int_0^2 (-x^2 + 2x - 2) dx =$$

$$A = \int_0^2 (-2x^2 + 4x) dx = -2 \cdot \frac{1}{3} \cdot [x^3]_0^2 + 4 \cdot \frac{1}{2} \cdot [x^2]_0^2 = -\frac{2}{3} \cdot (2^3 - 0^3) + 2 \cdot (2^2 - 0^2) = -\frac{16}{3} + 8 = \frac{8}{3} u^2$$

3B.- a) Enuncia el teorema de Rouché-Fröbenius (0'5 puntos)

b) Considerar el sistema $\mathbf{A} \cdot \mathbf{X} = \mathbf{B}$ donde \mathbf{A} es una matriz 3×4 , $\mathbf{X} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix}$ y \mathbf{B} es una matriz con una sola

columna. ¿De que dimensiones es la matriz \mathbf{B} ? (0'5 puntos)

c) ¿Puede ser el sistema compatible determinado? (0'75 puntos)

d) Si el sistema es incompatible y el rango de la matriz \mathbf{A} es dos ¿cuál es el rango de la matriz ampliada (\mathbf{A}/\mathbf{B}) ? (0'75 puntos)

a) Teorema de Rouché-Fröbenius

Un sistema de ecuaciones lineales, S , es compatible sí, y solo sí, el rango de la matriz de los coeficientes, \mathbf{A} , es igual al rango de la matriz ampliada \mathbf{A}/\mathbf{B} ; es decir: **S es compatible $\Leftrightarrow \text{rang}(\mathbf{A}) = \text{rang}(\mathbf{A}/\mathbf{B})$**

b) Al multiplicar una matriz, \mathbf{A} , de dimensiones 3×4 por una, \mathbf{X} , de dimensión 4×1 , nos da una matriz, \mathbf{B} , de dimensión 3×1

c) Nunca ya que solo hay tres ecuaciones con cuatro incógnitas

d) Al tener que ser distintos los rangos de la matriz de los coeficientes \mathbf{A} y la de la matriz ampliada, según el teorema de Rouché-Fröbenius y como esta última nunca es menor que la de los coeficientes, de las dos posibilidades que tenemos una y tres, por lo tanto el **rango (\mathbf{A}/\mathbf{B})** es tres

4.B.- Dado los puntos $\mathbf{P}(1, 1, 2)$ y $\mathbf{Q}(1, 1, 0)$ y la recta $r \equiv \begin{cases} x + 2y = 1 \\ y + z = 0 \end{cases}$, se pide:

a) Ecuación general del plano π que contiene al punto \mathbf{P} y a la recta r (1'25 puntos)

b) Halla la distancia desde el punto medio de los puntos \mathbf{P} y \mathbf{Q} al plano π calculado en el apartado anterior (1'25 puntos)

a) Para hallar el plano π tomaremos el vector director de la recta r , el vector formado por un punto \mathbf{R} cualquiera de la recta r (tomaremos el indicado en su ecuación) y por el punto \mathbf{P} ; y el vector formado por \mathbf{P} y \mathbf{G} , siendo este punto el generador del plano.

Estos tres vectores son coplanarios (pertenecen al mismo plano) y el vector \mathbf{PG} es combinación lineal de los otros dos, por eso el determinante de la matriz formada por ellos es nulo y la ecuación pedida del plano

$$\begin{cases} x = 1 - 2y \\ z = -y \end{cases} \Rightarrow r \equiv \begin{cases} x = 1 - 2\lambda \\ y = \lambda \\ z = -\lambda \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \vec{v}_r = (-2, 1, -1) \\ R(1, 0, 0) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \vec{v}_r = (-2, 1, -1) \equiv (2, -1, 1) \\ \vec{PR} = (1, 0, 0) - (1, 1, 2) = (0, -1, -2) \equiv (0, 1, 2) \\ \vec{PG} = (x, y, z) - (1, 1, 2) = (x-1, y-1, z-2) \end{cases}$$

$$\Rightarrow \pi \equiv \begin{vmatrix} x-1 & y-1 & z-2 \\ 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow -2(x-1) + 2(z-2) - (x-1) - 4(y-1) = 0 \Rightarrow$$

$$-3(x-1) - 4(y-1) + 2(z-2) = 0 \Rightarrow \pi \equiv 3x + 4y - 2z - 3 = 0$$

b)

$$\text{Llamando } M \text{ al punto medio de } P \text{ y } Q \Rightarrow \begin{cases} x_M = \frac{1+1}{2} = 1 \\ y_M = \frac{1+1}{2} = 1 \\ z_M = \frac{2+0}{2} = 1 \end{cases} \Rightarrow M(1, 1, 1) \Rightarrow d(M, \pi) = \frac{|3 \cdot 1 + 4 \cdot 1 - 2 \cdot 1 - 3|}{\sqrt{3^2 + 4^2 + (-2)^2}}$$

$$d(M, \pi) = \frac{2}{\sqrt{29}} = \frac{2\sqrt{29}}{29}$$